

## L-CAT EVO- II 仕様一覧

<b>L-CAT EVO- II 4330</b> XY軸動作範囲 ZR軸動作範囲 外形寸法(W×D×H) 質量	4軸 X=300mm, Y=300mm Z=60mm, R=340° 520×995×714mm 50kg
<b>L-CAT EVO- II 4430</b> XY軸動作範囲 ZR軸動作範囲 外形寸法(W×D×H) 質量	4軸 X=400mm, Y=300mm Z=60mm, R=340° 620×995×714mm 52kg
<b>L-CAT EVO- II 4540</b> XY軸動作範囲 ZR軸動作範囲 外形寸法(W×D×H) 質量	4軸 X=500mm, Y=400mm Z=60mm, R=340° 720×1,100×714mm 55kg
はんだ付け条件	198条件
はんだ付けステップ	21ステップ(組換え自由)
コテ先設定温度	0~500°C
送り正逆転速度	1.0~50.0mm/sec.
タイマー	0.1~99.9sec.
コテ上下	ON/OFF
はんだ径	φ0.4~φ1.6mm
ヒーター容量	200W(最大)

動作方法	5相ステッピングモーター X,Y軸エンコーダー付
XY軸最大速度	900mm/sec.
Z軸最大速度	150mm/sec.
R軸最大速度	360° /sec.
ティーチング方法	ティーチングペンダントによるJOG入力 数値入力
プログラム数	100プログラム
ステップ記憶容量	最大100,000ポイント
システムI/O	IN:16 OUT:10
汎用I/O	IN:16 OUT:16
外部インターフェース	Ethernet, RS232C
分解能	0.01mm
精度	±0.02mm
可搬質量	3kg
電源	AC94~260V(単相)
エアース源	0.4~0.5MPa (ドライクリーンエア)
消費電力	MAX330VA(ヒーター含む)
窒素ガス発生装置	ロボット内部に標準搭載 デジタル流量計付き