

JS-3 LYRA- II 仕様一覧

型式		JS-330LYRA II	JS-340LYRA II	JS-350LYRA II
アーム長	最大アーム長(J1+J2)	350mm	450mm	550mm
	J1アーム長	125mm	225mm	325mm
	J2アーム長	225mm		
動作範囲	J1軸	340(±170)°		
	J2軸	290(±145)°		
	J3軸	200mm		
	J4軸	720(±360)°		
最高速度	合成(J1・J2・J4)	6,900mm/sec.	7,600mm/sec.	8,300mm/sec.
	J3軸	2,080mm/sec.		
	J4軸	2,500° /sec.		
可搬質量		最大6(定格3)kg		
繰り返し位置決め精度	合成(J1+J2)	±0.010mm		±0.012mm
ロボット質量		36kg		37kg
制御方式		PTP(Point to Point)制御/CP(Continuous Path)制御		
補間機能		3次元直線補間/3次元円弧補間		
位置教示方式		リモートティーチング(JOG)/数値入力(MDI)/ダイレクトティーチング		
ティーチング形態		ティーチングペンダント(オプション)による直接ティーチング PCソフトによるオフラインティーチング		
プログラム数		最大999プログラム		
ポイント記憶容量		最大32,000ポイント		
簡易シーケンサー		最大1,000ステップ		
外部入出力		LAN・I/O-SYS(入力15点/出力14点)・ I/O-S・COM1・I/O-MT(オプション)・ フィールドバス(CC-Link・DeviceNet・PROFIBUS・ PROFINET・CANopen・Ethernet/IP オプション)		
電源		AC200~240V(単相)		

※位置繰り返し精度は絶対位置を保証するものではありません。使用環境により、記載の値を超える可能性があります。